

# Ręcznie prowadzony z masztem 2.0 tony

## BT staxio

*W-series*

SWE200D



# Funkcja operatora idącego podwójny załadunek

Specyfikacja wózka					SWE200D
Dane identyfikacyjne	1.1	Producent			Toyota
	1.2	Model			SWE200D
	1.3	Napęd			Elektryczny
	1.4	Typ sterowania (pozycja operatora)			Ręcznie prowadzony
	1.5	Udźwig/ ładunek znamionowy	Q	kg	1000
		Udźwig na ramionach podporowych/udźwig wideł i ramion podporowych	Q	kg	2000/800+1200
	1.6	Środek ciężkości ładunku	c	mm	600
	1.8	Odległość ładunku, od środka koła wideł do przedniej powierzchni wideł	x	mm	873
	1.9	Rozstaw osi	y	mm	1483
Ciężar	2.1	Ciężar roboczy włącznie z baterią		kg	879
	2.2	Obciążenie na oś, z ładunkiem, koło jezdne/samonastawne/wideł		kg	570/360/1155
	2.3	Obciążenie na oś, bez ładunku, koło jezdne/samonastawne/wideł		kg	570/100/215
Kola	3.1	Koło jezdne/samonastawne/wideł			Friction/Vulkollan/Vulkollan
	3.2	Rozmiar kół, przód		mm	Ø230x70
	3.3	Rozmiar kół, tył		mm	Ø85x74
	3.4	Dodatkowe koła (wymiar)		mm	Ø125x50
	3.5	Koła, liczba przód/tył (x=koła napędzane)			1x+2/4
	3.6	Rozstaw kół, przód	b <sub>10</sub>	mm	550
	3.7	Rozstaw kół, tył	b <sub>11</sub>	mm	390
Wymiary	4.2	Wysokość, opuszczony maszt	h <sub>1</sub>	mm	1535 *)
	4.3	Podnoszenie swobodne	h <sub>2</sub>	mm	166 *)
	4.4	Zakres ruchu podnoszenia	h <sub>3</sub>	mm	2010 *)
		Wysokość podnoszenia	h <sub>23</sub>	mm	2100 *)
	4.5	Wysokość, wysunięty maszt	h <sub>4</sub>	mm	2520 *)
	4.6	Podnoszenie początkowe	h <sub>5</sub>	mm	120
	4.9	Wysokość ramienia sterującego w położeniu do jazdy, min./maks.	h <sub>14</sub>	mm	865/1235
	4.15	Wysokość, opuszczone widły	h <sub>13</sub>	mm	90
	4.19	Długość całkowita	l <sub>1</sub>	mm	1910
	4.20	Długość do przedniej powierzchni wideł	l <sub>2</sub>	mm	760
	4.21	Szerokość całkowita	b <sub>1</sub>	mm	770
	4.22	Wymiary wideł	s/e/l	mm	60/180/1150 *)
	4.24	Karetki wideł	b <sub>3</sub>	mm	674
	4.25	Szerokość nad widłami	b <sub>5</sub>	mm	570 *)
	4.31	Prześwit, z ładunkiem, pod masztem	m <sub>1</sub>	mm	22
	4.32	Prześwit, środek rozstawu osi	m <sub>2</sub>	mm	22
	4.33	Szerokość ścieżki dla palet 1000 x 1200 w poprzek	A <sub>st</sub>	mm	2448
4.34	Szerokość ścieżki dla palet 800 x 1200 wzdłuż	A <sub>st</sub>	mm	2355	
4.35	Promień skrętu	W <sub>a</sub>	mm	1633	
Osiągi	5.1	Prędkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku		km/h	6/6
	5.2	Prędkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0.14/0.27
	5.3	Prędkość opuszczania, z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0.38/0.32
	5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku		%	8/12 <sup>1)</sup>
	5.10	Hamulec główny			Elektromagnetyczny
Silnik elektryczny	6.1	Moc znamionowa silnika jezdnego S2 60 min		kW	1.5
	6.2	Moc znamionowa silnika podnoszenia przy S3 15%		kW	2.2 <sup>2)</sup>
	6.4	Napięcie baterii, pojemność nominalna K <sub>s</sub>		V/Ah	24/225 *)
	6.5	Ciężar baterii		kg	219 *)
Inne	8.1	Rodzaj sterowania napędem			BT Powerdrive

1) Wielkość zgodna ze standardem firmowym

2) S3 6%

\*) Dostępne są dodatkowe zmiany o innych wartościach.

Dane oparte o zestaw podstawowy: h<sub>23</sub> = 2100 mm Duplex Tele Panoramic maszt.

Wszystkie dane są oparte na konfiguracji podanej w tabeli. W przypadku innych konfiguracji wartości mogą być inne.

Podane osiągi i wymiary wózka są wartościami nominalnymi i podlegają wartościom tolerancji.

Produkty i specyfikacje firmy Toyota Material Handling Manufacturing Sweden AB mogą ulec zmianie bez powiadomienia.

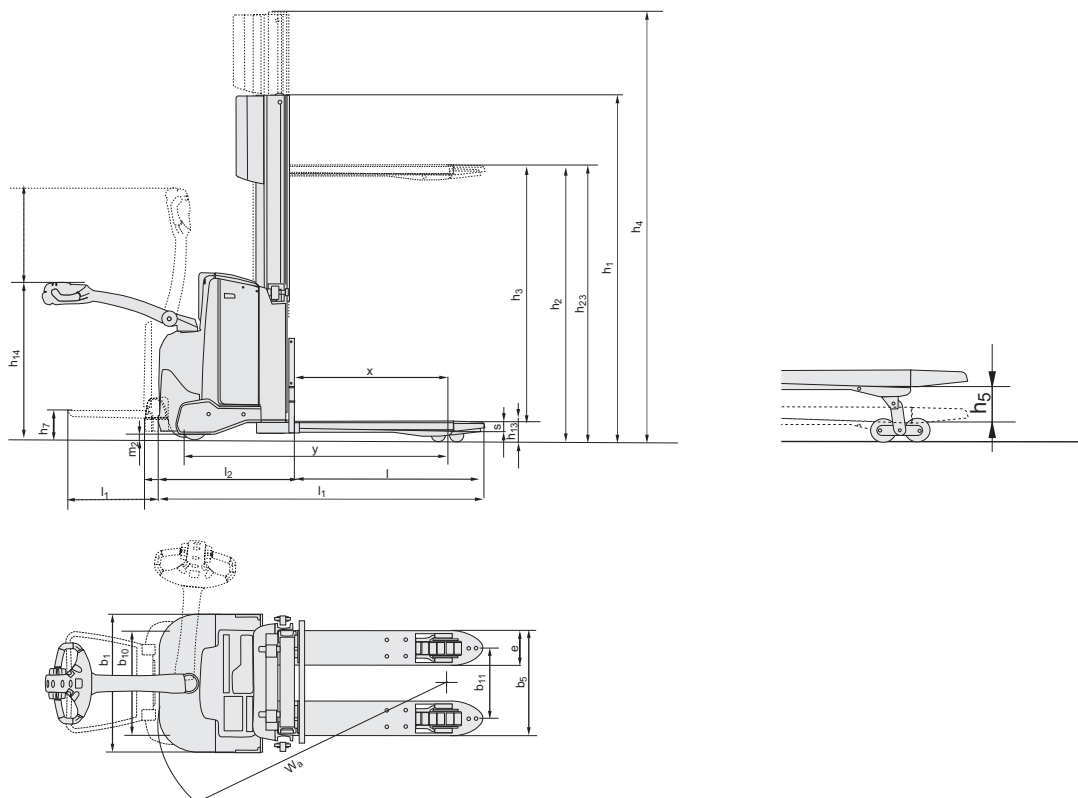
# Baterie w zależności od wymiarów

# BT staxio

Wymiary		Bateria wymie- niana		SWE200D		
				od góry		z boku
		Komora bateryjna		Średnia	Duża	Duża
1.9	Rozstaw osi	y	mm	1483	1533	1533
4.19	Długość całkowita bez platformy z podniesioną platformą	l <sub>1</sub>	mm	1910	1960	1960
			mm	1995/2385	2045/2435	2045/2435
4.20	Długość do przedniej powierzchni wideł bez platformy z podniesioną platformą	l <sub>2</sub>	mm	760	810	810
			mm	853/1243	853/1243	853/1243
4.33	Szerokość ścieżki dla palet 1000x1200 w poprzek bez platformy z podniesioną platformą	A <sub>st</sub>	mm	2448	2498	2498
			mm	2533/2933	2583/2983	2586/2983
4.34	Szerokość ścieżki dla palet 800x1200 wzdłuż bez platformy z podniesioną platformą	A <sub>st</sub>	mm	2355	2405	2405
			mm	2440/2840	2490/2890	2490/2890
4.35	Promień skrętu bez platformy z podniesioną platformą	W <sub>a</sub>	mm	1633	1683	1683
			mm	1718/2118	1768/2168	1768/2168
6.4	Napięcie baterii, pojemność nominalna K <sub>5</sub>		V/Ah	24/225	24/300	24/260
6.5	Ciężar baterii, min.—max.		kg	189—250	230—280	209—250

## Wymiary masztu

SWE200D			Duplex Tele			Dupl. Tele Szeroki widok		
h <sub>23</sub>	Wysokość podnoszenia (h <sub>13</sub> +h <sub>3</sub> )	mm	1700	1900	2100	1700	1900	2100
h <sub>3</sub>	Podnoszenie	mm	1610	1810	2010	1610	1810	2010
h <sub>1</sub>	Wysokość, opuszczony maszt	mm	1340	1440	1540	1335	1435	1535
h <sub>2</sub>	Podnoszenie swobodne, od posadzki do góry wideł	mm	166	166	166	166	166	166
h <sub>4</sub>	Wysokość, wysunięty maszt	mm	2125	2325	2525	2120	2320	2520



## Cechy wózka:

- System BT Powerdrive
- Sterowanie końcami palców
- Elektroniczny system hamowania
- Elektroniczna regulacja prędkości
- Bezpieczeństwo operatora
- Schowki
- Automatyczne wyłączenie
- Click-2-creep
- Programowalność parametrów
- Łatwy dostęp podczas konserwacji
- Wbudowany prostownik (opcja)
- Łagodne podnoszenie (opcja)
- Podnoszona platforma (opcja)
- Toyota I\_Site: System zarządzania flotą wózków (opcja)
- Olej hydrauliczny do pracy w niskich temperaturach (opcja)



TP-Technical Publications, Sweden — 746898-470, version 5, 1304

**TOYOTA**